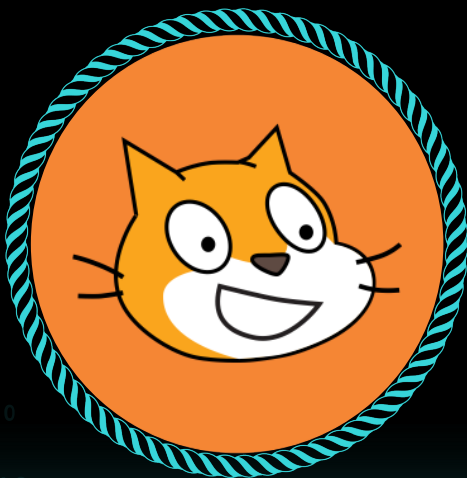


RoboDog



다가올 미래를 뒤바꿀 AI

로보독-스크래치 연결

인공지능과 로봇의 조화로 태어난 로보독

WWW.JUNILAB.CO.KR

01 PC코딩 : 준비하기

로보독을 하기의 PC용 코딩 언어를 사용 할 경우 블루투스 동글을 준비한다.

◆ 스크래치 ◆ 엔트리 ◆ 파이썬

1단계. USB 동글 연결



● 처음 로보독과 연결할 때

- ① USB 동글을 커넥터에 꽂는다.
- ② 동글의 빨간 LED가 빠르게 깜박거린다.
- ③ 로보독 전원을 켜다.
- ④ 헤드LED에 블루투스 끝 2자리번호가 나타난다.
- ⑤ USB 동글의 빨간 LED 깜박임이 멈춘다.

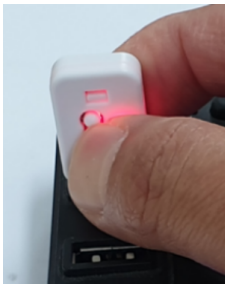


동글과 로보독이 연결 성공하면 서로 쌍(짝)이된다.

쌍을 맺은 제품은 함께 보관하여 다른 동글과 섞이지 않도록 주의한다.

동글 초기화

동글에 저장된 로보독 블루투스 정보를 삭제하는 초기화 과정입니다.



● 만약, 정상 연결이 안되었을 경우

- ③ 사진과 같이 동근버튼을 길게 누른다.
- ⑤ 빨간 LED가 빠르게 깜박거린다.

● 새로운 로보독과 연결하고자 할 경우

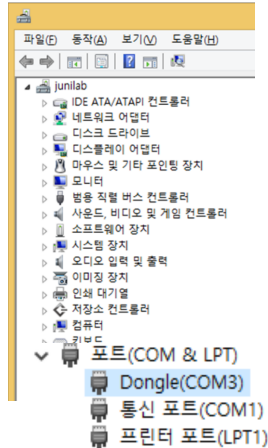
동글 초기화 후 " 처음 로보독과 연결할 때" 실행한다.

2단계. 환경 설정

① 시작 위에서 마우스 오른쪽 클릭

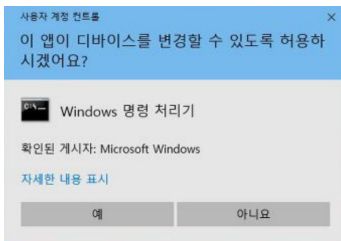


② 포트(COM&LPT)에서 Dongle(COM ●) 설치 여부 확인한다.



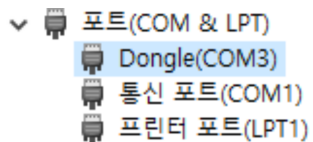
3단계. USB 드라이버 설치

- ① www.junilab.co.kr → 공지사항 → [USB동글원도우드라이버] 게시물을 확인한다.
- ② 첨부 파일 DongleSetup 압축해제한다.
- ③ dogngleSetup.bat 파일을 더블클릭하여 실행한다.



Dongle 드라이버가 미설치되었을 경우에만 3단계를 실행합니다.

④ 장치관리자에서 드라이버를 확인한다.
(Dongle(COM●)에서 COM 번호는 자동으로 부여된다.)



1단계. JuniLink 설치

- ① <https://www.junilab.co.kr>>공지사항>[Scratch3.0설치파일] 게시물을 확인한다.
- ② "JuniLink.msi" 파일을 다운로드 후 실행하면 바탕화면에 2개의 아이콘이 생성된다.



스크래치3.0 실행파일
(Scratch3.exe)



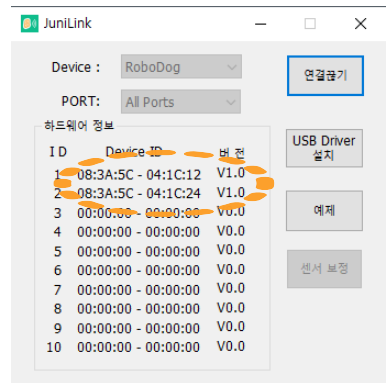
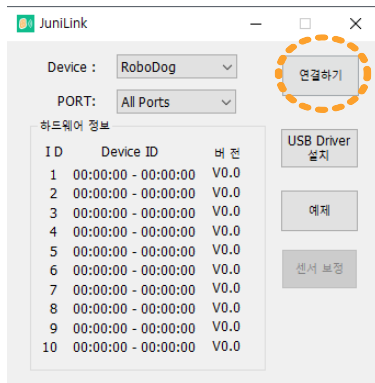
USB동글과 제이디코드 연결프로그램
(JuniLink.exe)

2단계. COM 포트 연결

- ① 아이콘 실행
- ② COM 선택 후 연결하기 실행

Device : RoboDog 선택

- ③ USB동글과 로보독이 정상 연결되면 정보가 출력된다.



※COM 연결 성공 화면은 닫지 않고 스크래치를 실행한다.

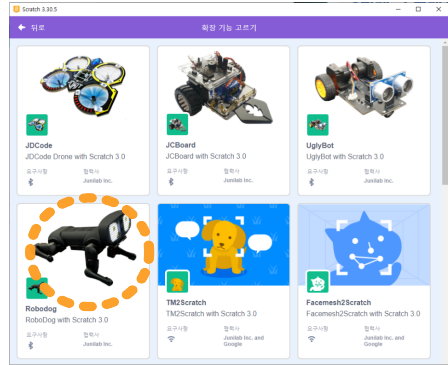
3단계. 스크래치3.0 실행하기

① 아이콘 실행

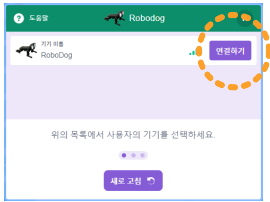


② 확장하기 추가하기

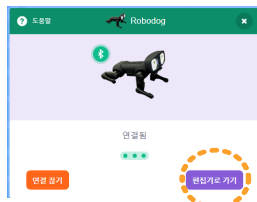
③ RoboDog 선택하기



④ 로보독 연결하기



⑤ 로보독 연결 성공확인

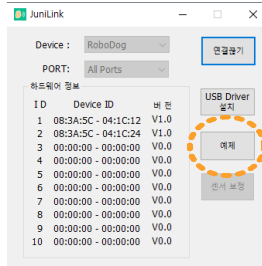


스크래치
예제보기
로보독코드의 다양한
예제를 볼 수 있어요.

① 아이콘 실행



② 예제 버튼 클릭



③ 예제 선택

