

UglyBot

**파이썬
설치와 연결**





01

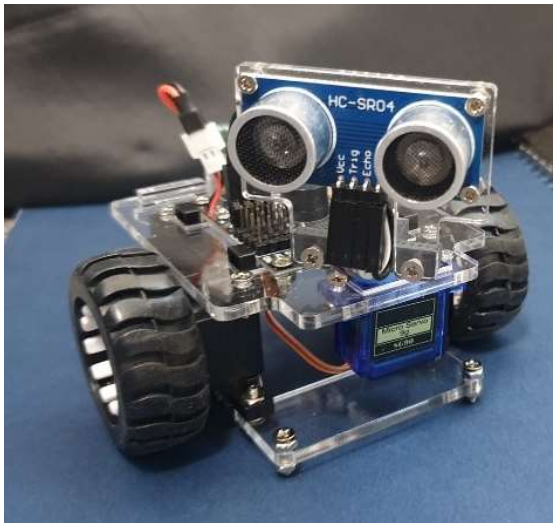
준비하기

1. 단말기 준비하기



본 설명서는 주니랩 코딩 제품을 USB 동글을 사용하여 파이썬과 연동하여 코딩 할 때 사용한다.

관련 연동 제품 (단말기)



제이씨보드

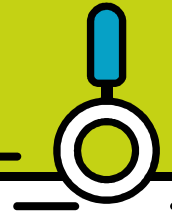


어글리봇

USB 동글



2. 연결 순서 요약



1. python 설치 한다. (V3.9 이상 권장)
2. USB 동글을 컴퓨터에 연결한다.
3. 단말기 전원을 켜다.
4. 파이썬을 실행한다.
5. 어글리봇과 파이썬 연결을 확인한다.



02

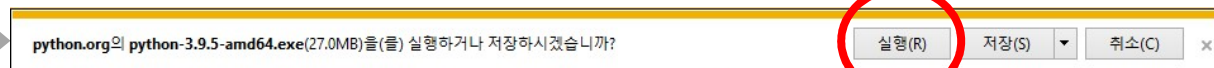
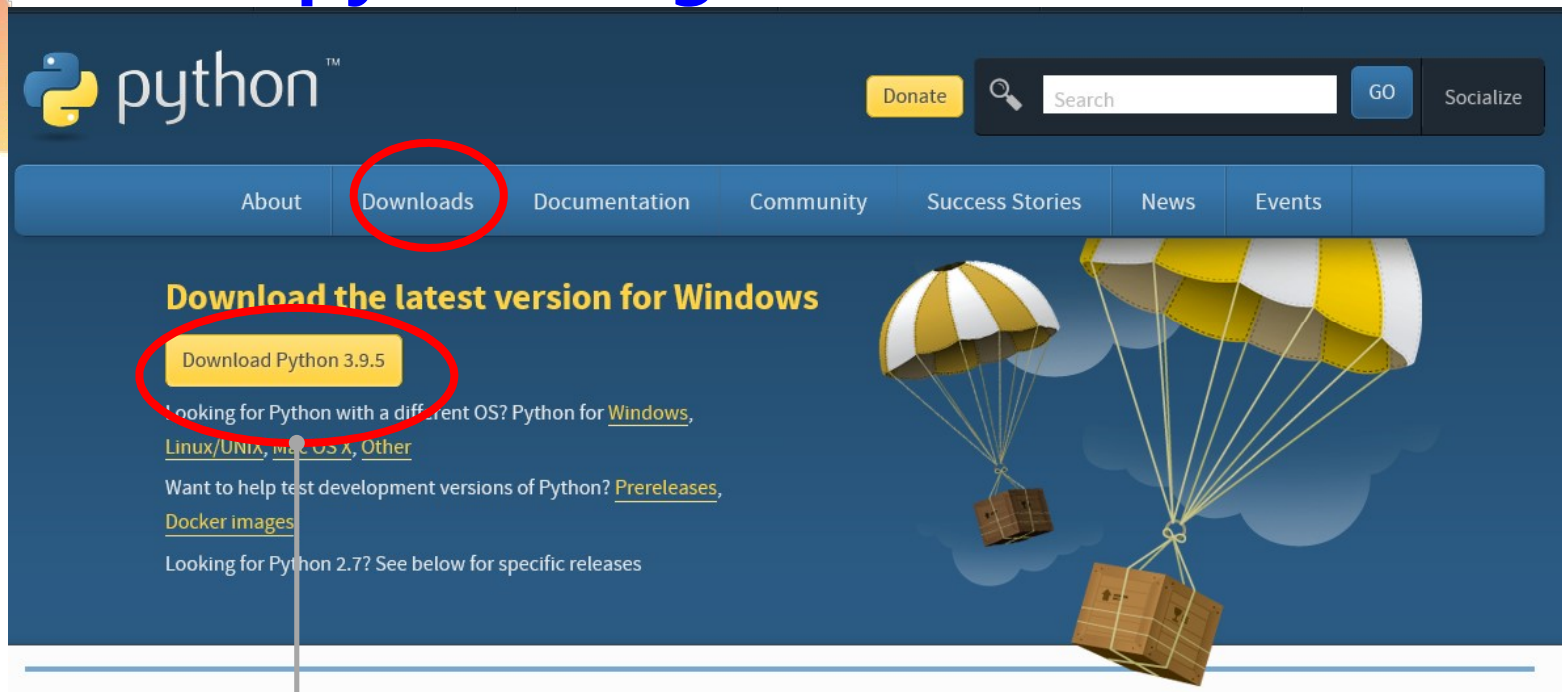
파이썬 설치하기

1. 파이썬 다운로드

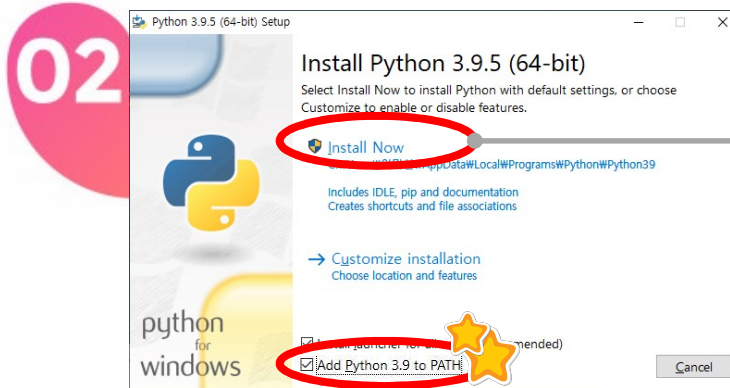


www.python.org 접속 → 다운로드

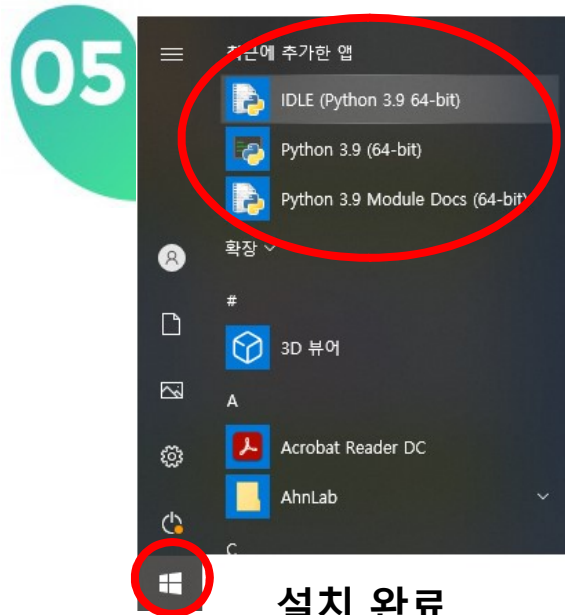
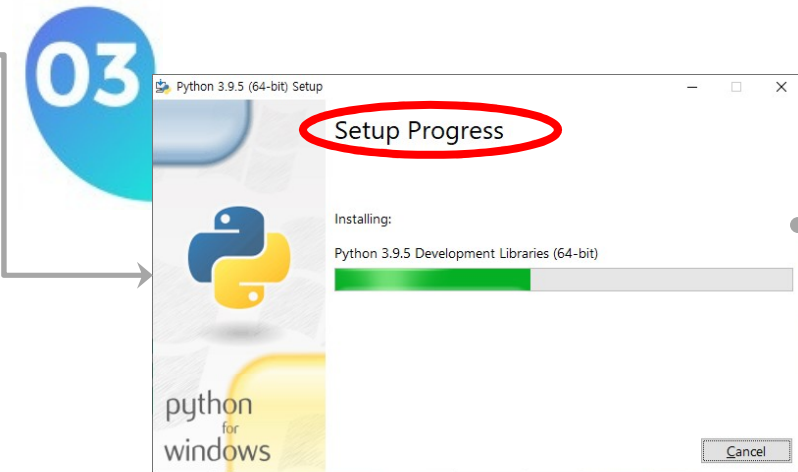
01



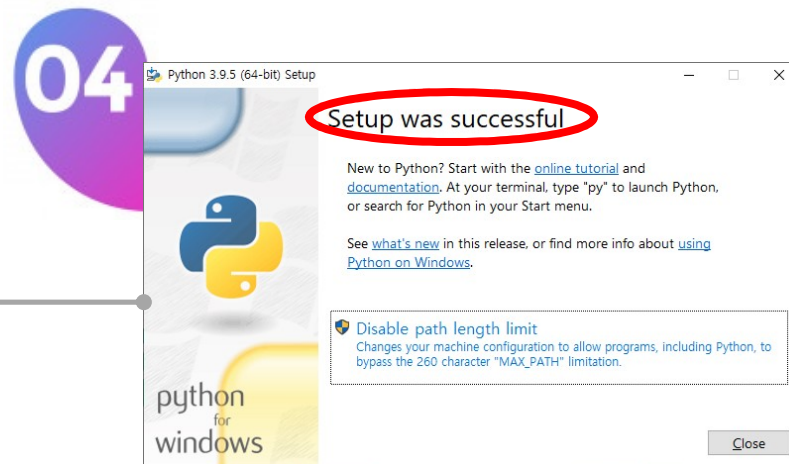
2. 파이썬 설치



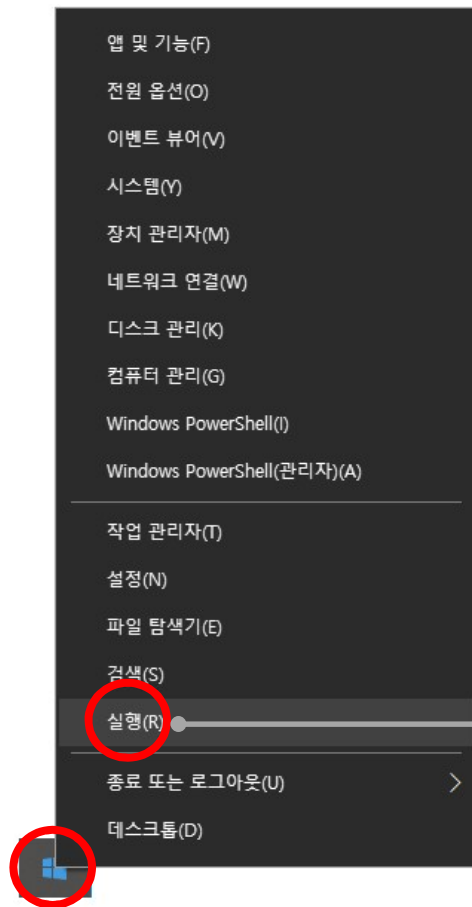
☒ Add python3.9 to PATH



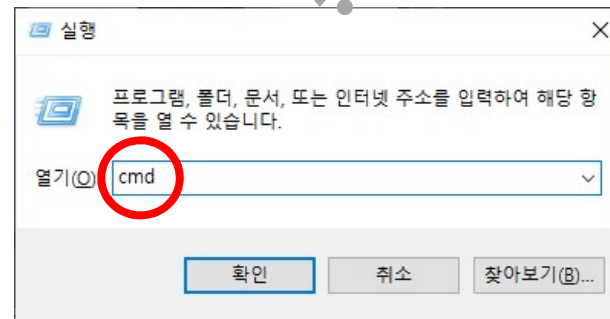
설치 완료



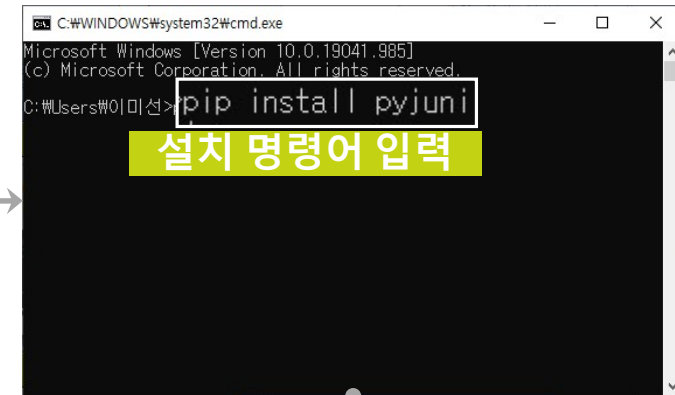
3. 어글리봇 라이브러리 설치



시작 버튼 위에서
마우스 오른쪽 클릭

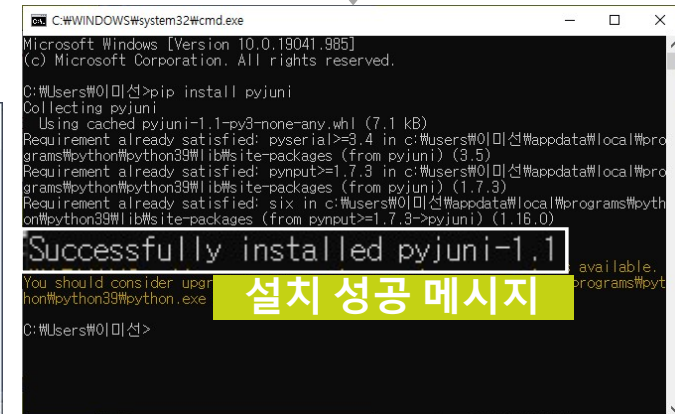


“cmd” 입력



설치 명령어 입력

엔터



설치 성공 메시지

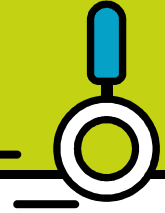


03



단말기&동글 연결하기

1. USB 동글 컴퓨터에 연결



① USB 동글을 컴퓨터의 USB 커넥터에 꽂아서 연결한다.



② LED의 상태를 확인한다.

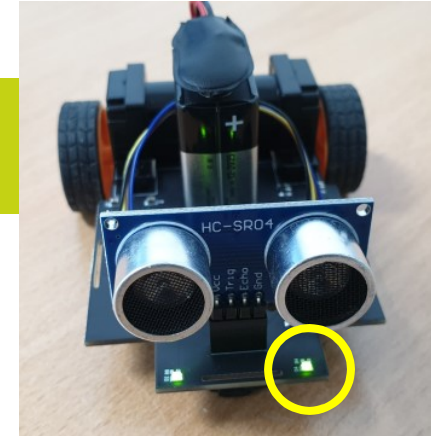
- Green LED 깜빡거린다. (단말기 연결안되었을 때)
- 아직 단말기 연결이 안되어 초록색 LED가 1초에 2~3회 깜빡거린다.

2. 단말기 전원 켜기(1)-UglyBot



- ❶ 단말기 전원을 켜다.
자동으로 단말기와 동글이 연결된다.

어글리봇
UglyBot



- ❷ 정상 연결되면 아래의 상태를 확인 할 수 있다.

- 왼쪽 Green LED 켜진다.(동글과 연결되면 **깜박거림 멈춤**)
- 부저음 “**빠리리**” 소리가 울린다.

- ❸ 단말기와 연결된 동글의 LED 상태도 확인한다.



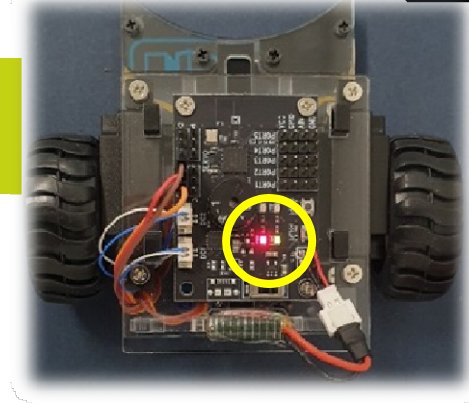
- Green LED 켜진다.(단말기와 연결되면 **깜박거림 멈춤**)

2. 단말기 전원 켜기(2)- JCBoard



- ① 단말기 전원을 켜다.
자동으로 단말기와 동글이 연결된다.

제이씨보드
JCBoard



- ② 정상 연결되면 아래와 같이 상태를 확인 할 수 있다.

- Green LED가 켜진다.(동글과 연결되면 **깜박거림 멈춤**)
- 부저음 “**삐리리**” 소리가 울린다.

- ③ 단말기와 연결된 동글의 LED 상태도 확인한다.



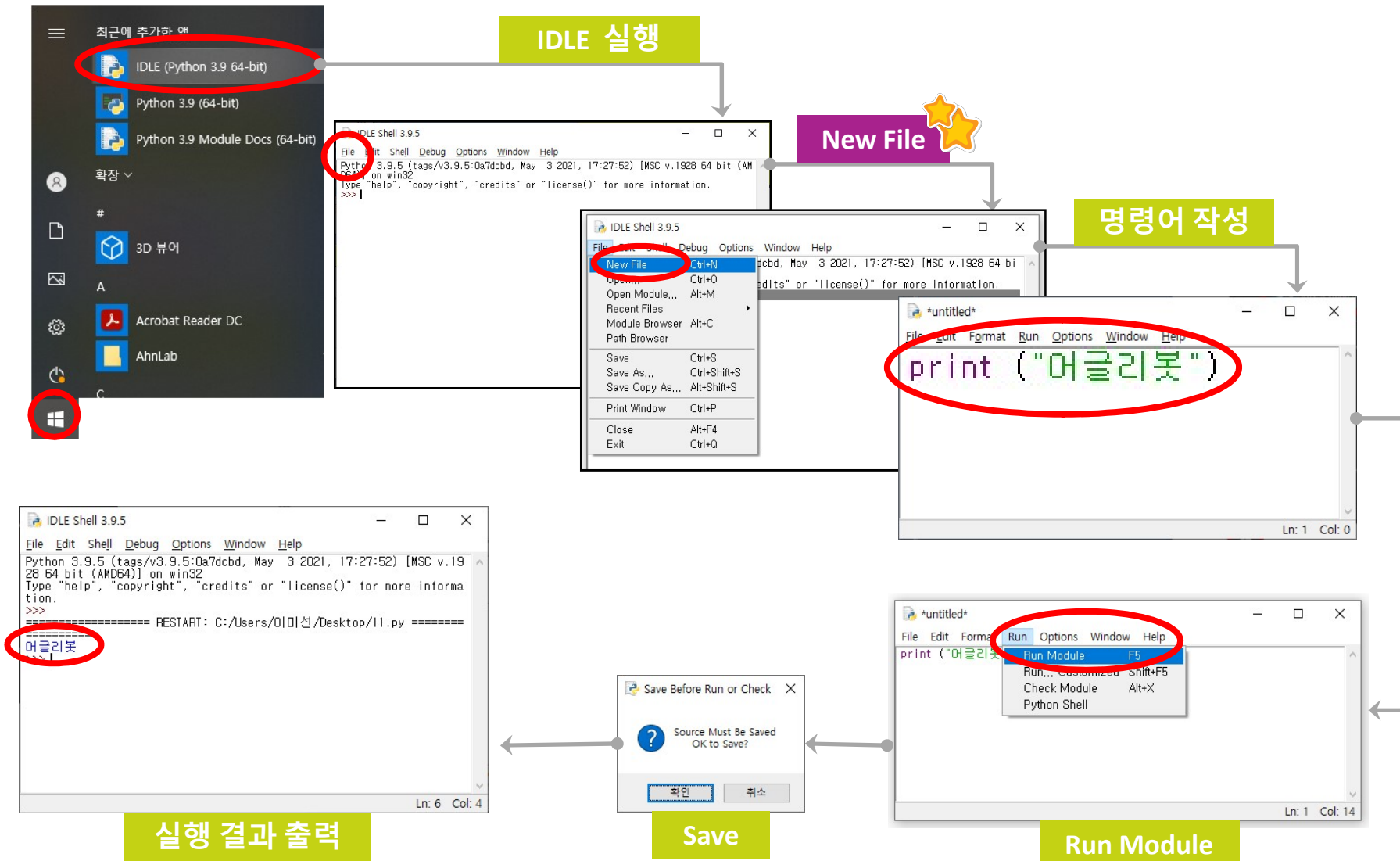
- Green LED 켜진다.(단말기와 연결되면 **깜박거림 멈춤**)



04

파이썬&어글리봇 연결

1. 파이썬 실행하기



2. 어글리봇 연결 확인(1) : New File



New File을 열어코딩을 직접 입력하여 어글리봇 연결 확인 하기

New File ★★

```
File Edit Format Run Options Window Help
from pyjuni.uglybot import *

if __name__ == '__main__':
    uglybot = UglyBot()
    uglybot.Open()

    uglybot.buzzer(1)

    uglybot.Close()
```

코딩 입력

Run Module

실행 결과 출력

어글리봇 정상 연결 시
Connected to COM4
(도)음 출력

부저음(도) 출력

Python 3.9.5 (tags/v3.9.5:0a7dcdb, May 3 2021, 17:27:52) [MSC v.1928 64 bit (AMD64)] on win32
Type "help", "copyright", "credits" or "license()" for more information.
>>> = REST API: C:\Users\이미선\Dropbox\창업지원자료\부기\픽#매뉴얼#Uglybot\ins#pyjuni-1
example#UglyBot#buzzer.py
Connected to COM4
>>> !

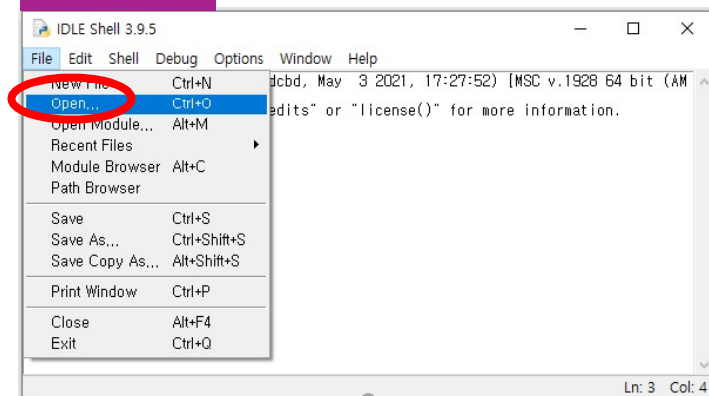
3. 어글리봇 연결 확인(2) : Open



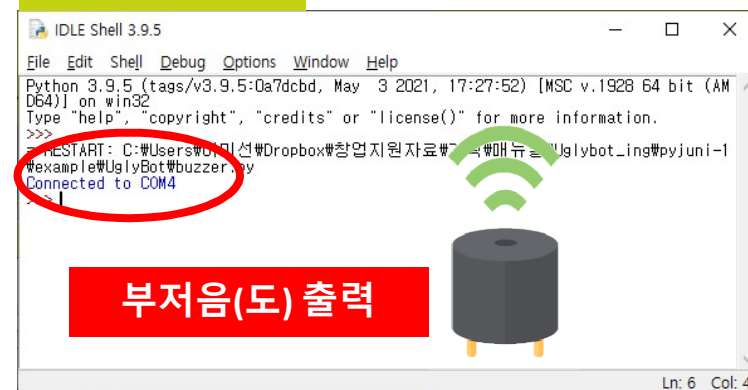
connect 예제 파일을 열어서 어글리봇 연결 확인 하기

IDLE 실행

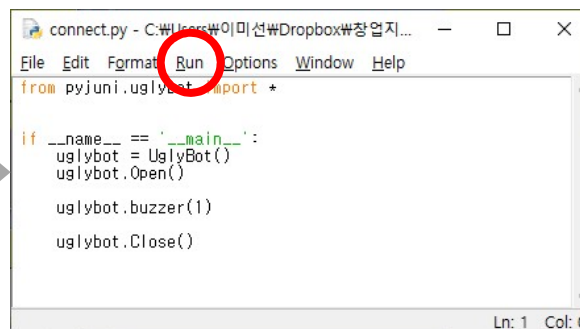
Open



실행 결과 출력



connect 예제 선택



Run Module 실행

4. 어글리봇 연결 확인(3) : Open



어글리봇이 정상 연결안되었을 때

동글이 연결된 시리얼 포트번호(COM○)를 확인하고 해당 번호를 Open("COM○")를 함수에 기입한다.

The image illustrates the process of identifying the correct COM port for the UglyBot. It shows three windows:

- 장치 관리자 (Device Manager):** The 'Ports (COM & LPT)' section is expanded, showing 'Dongle(COM3)' as the connected device.
- 코딩 적용 (Code Application):** A code editor window showing the UglyBot code. The line `uglybot.Open("COM○")` is highlighted in red, indicating where the user should input the identified COM port number (e.g., COM3).
- 시작 (Start):** A small button labeled '시작' (Start) is visible at the bottom left of the Device Manager window.



감사합니다.